

EcoRP E043i

无轨7轴喷涂机器人

杜尔第三代机器人EcoRP E043i 拥有诸多创新功能。通过直接集成入机器人运动的七轴，可以获得更高的灵活性和更大的工作空间，这使得机器人可以轻松深入很难够到的车身位置。

该7轴机器人拥有高度的灵活性，可在很多喷涂应用方案中省去行走轨道这样一来，喷房可以设计地更小，从而节省轨道的投资和维护费用。

杜尔第3代机器人采用模块化结构，这一设计理念也在6轴和7轴运动中得到了沿用。各型号间的区别就在于主臂中的附加旋转轴，其他零部件都相同，这样就简化了备件管理、节省了存储费用，使维护工作更加容易。

亮点



新喷涂方案，无需行走轨道，适用于：

- 走停式
- 线性跟踪式

工作范围广

通过新款7轴运动提高了可达性和灵活性

集成应用技术

内置软管接头

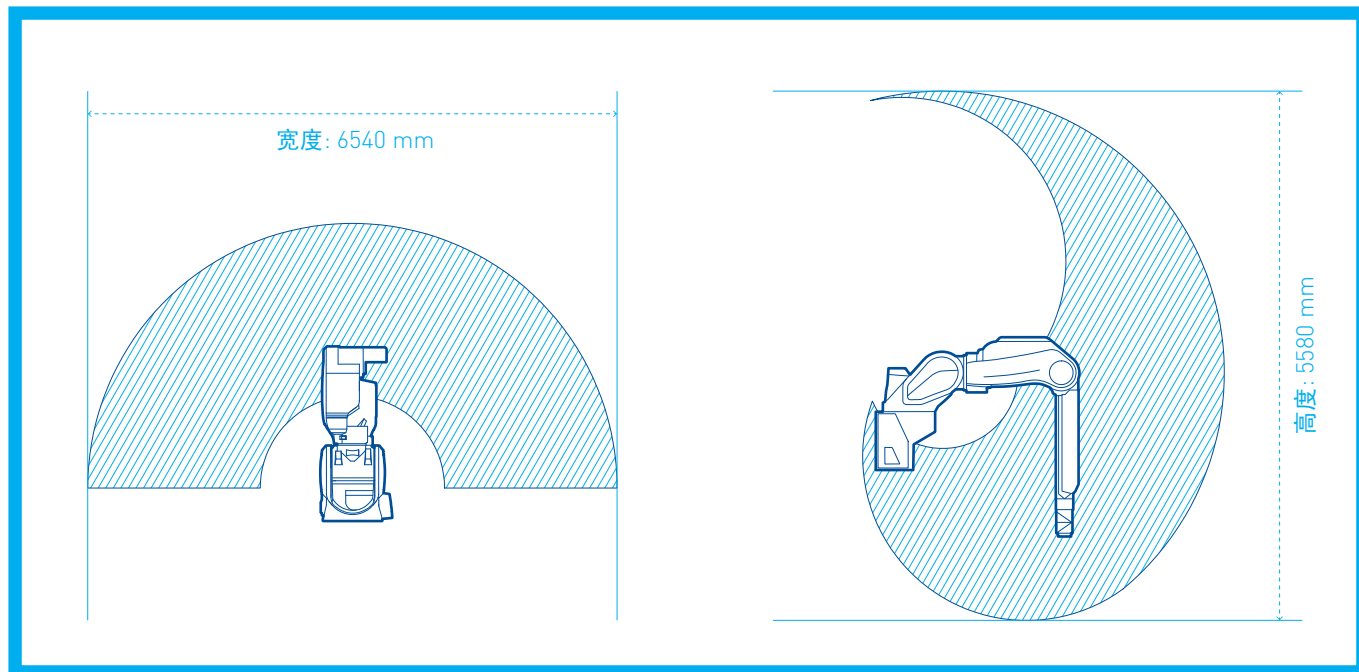
方便维护，可方便操作内置部件

维护费用低

极高的可用性和使用寿命

技术数据

EcoRP E043i



喷涂机器人 EcoRP E043i

	工作范围	最高速度
轴1 - 机器人转动	EcoRP E +/- 90°	80°/s
轴2 - 垂直臂摆动	EcoRP E - 45°/+ 110°	80°/s
轴21 - (第7根轴)转动垂直臂	+/- 95°	80°/s
轴3 - 水平臂摆动	- 66°/+ 80°	80°/s
轴4 - 手轴	各 +/- 720° 但合计最大 +/- 540°	540°/s
轴5 - 手轴		
轴6 - 手轴		
TCP速度最大值	2 m/s	
TCP加速度最大值	8 m/s²	
重复定位精度	+/- 0.15 mm	
空载重量 (不含应用组件)	约980 kg	
臂长	臂1: 1250 mm · 臂2: 1726 mm	
工作区域(手轴法兰)	高: 5580 mm · 宽: 6540 mm	
轴1和轴2 负载	每30 kg	
防爆	ATEX 2, 3类 FM1类1区	